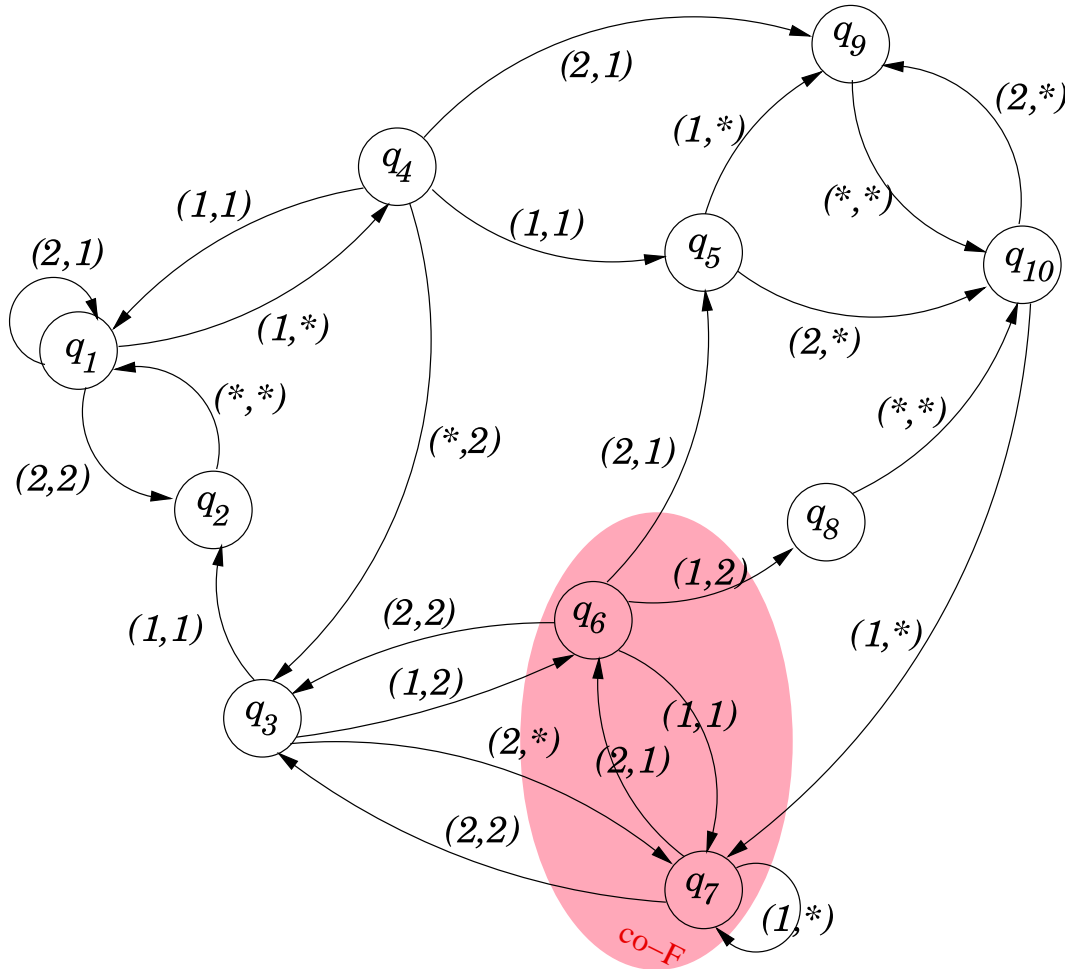


IV115 Homework 30.3. 2009



Uvažte diskrétní systém, zprednášky a vlastnost $\square F$, kde $F = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_5, q_8, q_9, q_{10}\}$. Zkonstruujte „maximální ovládanou invariantní množinu“ (=maximal controlled invariant set) podobně, jako jsme to udělali na semináři. Rovněž napište ovladač (=controller) odpovídající této množině (tedy takový, který udrží běhy systému ve zkonstruované invariantní množině).

Pro ty, co na semináři nebyli: V materiálech to není explicitně uvedeno, ale z logiky věci vyplývá, že ovladač musí dovolit uschopit v každém stavu alespoň 1 přechod.